

10.3.7 Dimensionamento de engenharia para uma aplicação específica

A fim de ilustrar o dimensionamento e a seleção dos componentes e parâmetros do freio, selecionou-se um pequeno carro de competição, denominado de Fórmula SAE, utilizado em competições de engenharia interuniversitárias.

O tamanho e as especificações de um carro típico são:

Peso total, incluindo piloto: $\bar{W} := 650 \text{ lbf} = 2891,344 \text{ N}$

Distância entre eixos: $B := 75 \text{ in} = 1,905 \text{ m}$

Altura do CG: $h := 12 \text{ in} = 0,3048 \text{ m}$

Razão de distribuição de carga dianteira: $X_{wf} := 0,45$

Razão de distribuição de carga traseira: $X_{wr} := 1 - X_{wf} = 0,55$

Diâmetro das rodas dianteiras: $D_{tf} := 20 \text{ in} = 0,508 \text{ m}$

Diâmetro das rodas traseiras: $D_{tr} := 20 \text{ in} = 0,508 \text{ m}$

Nesta aplicação, são utilizados 2 discos na dianteira e apenas 1 disco na traseira. Logo

$$n_f := 2$$

$$n_r := 1$$

Pneus slick de corrida podem gerar 1,4 g de aceleração na frenagem em uma pista típica.

$$\mu := 1,4$$

Para gerar tal desaceleração, considera-se uma força no pedal de 100 lbf.

$$F_{foot} := 100 \text{ lbf} = 444,822 \text{ N}$$

Os componentes do sistema suportam, tipicamente, uma pressão de 1000 psi. Portanto, será utilizado 600 psi para incluir um fator de segurança.

$$P_{fmax} := 600 \text{ psi} = 4,137 \text{ MPa}$$

$$P_{rmax} := 600 \text{ psi} = 4,1369 \text{ MPa}$$

É desejável que a bias bar seja ajustada para 50 % na frenagem máxima, para permitir ajustes mínimos na variação da desaceleração em diferentes superfícies ou à medida que os pneus vão se desgastando.

Os discos do freio dianteiro devem encaixar dentro das rodas. Deseja-se utilizar o máximo diâmetro possível para melhores frenagem e dissipação de calor. Sendo assim, o diâmetro máximo possível é 10,5 polegadas mas, visando uma folga maior, serão utilizados discos de 10 polegadas. Para o freio traseiro, pode-se utilizar discos de 9 a 11 polegadas.

$$D_{df} := 10 \text{ in} = 0,254 \text{ m}$$

$$D_{dr} := 10 \text{ in} = 0,254 \text{ m}$$

As pinças possuem um deslocamento de 0,875 polegadas, do centro da área de pressão da pinça até a borda do disco.

$$d_{of} := 0,875 \text{ in} = 0,022 \text{ m}$$

$$d_{or} := 0,875 \text{ in} = 0,022 \text{ m}$$

A primeira seleção é a dos coeficientes das pinças, a partir das forças necessárias para a desaceleração de 1,4 g:

$$F_{fmax} := \mu \cdot \left(X_{wf} + \frac{h}{B} \cdot \mu \right) \cdot W = 613 \text{ lbf}$$

$$F_{fmax} = 2728,272 \text{ N}$$

$$F_{rmax} := \mu \cdot \left((1 - X_{wf}) - \frac{h}{B} \cdot \mu \right) \cdot W = 297 \text{ lbf}$$

$$F_{rmax} = 1319,609 \text{ N}$$

O torque que pode ser gerado pelo sistema de freio na pressão máxima é:

$$T_{fmax} = n_f \cdot C_f \cdot \left(\frac{D_{df}}{2} - d_{of} \right) \cdot P_{fmax}$$

$$T_{rmax} = n_r \cdot C_r \cdot \left(\frac{D_{dr}}{2} - d_{or} \right) \cdot P_{rmax}$$

$$T_{fmax} = \frac{D_{tf}}{2} \cdot F_{fmax}$$

$$T_{rmax} = \frac{D_{tr}}{2} \cdot F_{rmax}$$

Igualando-se os torques, obtém-se os coeficientes das pinças:

$$C_{cf} := \frac{\frac{D_{tf}}{2} \cdot F_{fmax}}{n_f \cdot \left(\frac{D_{df}}{2} - d_{of} \right) \cdot P_{fmax}} = 1,24 \frac{\text{lbf}}{\text{psi}}$$

$$C_{cr} := \frac{\frac{D_{tr}}{2} \cdot F_{rmax}}{n_r \cdot \left(\frac{D_{dr}}{2} - d_{or} \right) \cdot P_{rmax}} = 1,20 \frac{\text{lbf}}{\text{psi}}$$

Um levantamento sobre pinças disponíveis revela que um pistão com 1,75 polegadas é comum.

$$D_{cf} := 1,75 \text{ in} = 0,044 \text{ m}$$

$$D_{cr} := 1,75 \text{ in} = 0,044 \text{ m}$$

$$A_{cf} := \frac{\pi \cdot D_{cf}^2}{4} = 2,405 \text{ in}^2$$

$$A_{cr} := \frac{\pi \cdot D_{cr}^2}{4} = 2,405 \text{ in}^2$$

$$A_{cf} = 1551,7917 \text{ mm}^2$$

$$A_{cr} = 1551,792 \text{ mm}^2$$

Adotando coeficiente de atrito entre a pastilha e o disco

$$\mu_b := 0,3$$

Isto resulta em um novo coeficiente da pinça (Eq.10.25)de:

$$C_{cf} := 2 \cdot A_{cf} \cdot \mu_b = 1,44 \frac{\text{lbf}}{\text{psi}} \qquad C_{cr} := 2 \cdot A_{cr} \cdot \mu_b = 1,44 \frac{\text{lbf}}{\text{psi}}$$

$$C_{cf} = 931,075 \frac{\text{N}}{\text{MPa}} \qquad C_{cr} = 931,075 \frac{\text{N}}{\text{MPa}}$$

Para os diâmetros selecionados para as pinças, as pressões máximas serão:

$$\delta P_f := \left(\frac{F_{fmax}}{C_{cf}} \right) = 424,995 \text{ psi}$$

$$\delta P_r := \left(\frac{F_{rmax}}{C_{cr}} \right) = 205,5615 \text{ psi}$$

DÚVIDA

$$\delta P_f := 517 \text{ psi} = 3,565 \text{ MPa}$$

$$\delta P_r := 500 \text{ psi} = 3,447 \text{ MPa}$$

Em função do espaço disponível, os discos terão diâmetros de:

$$D_{df} := 10 \text{ in} = 254 \text{ mm}$$

$$D_{dr} := 10 \text{ in} = 254 \text{ mm}$$

Tem-se ainda uma série de parâmetros a serem selecionados mas que são inter relacionados. Necessita-se de lógica, portanto, para selecioná-los individualmente aos invés de selecionar seus produtos.

Pode-se selecionar um valor aproximado para a área do cilindro mestre, caso se conheça os deslocamentos dos pistões das pinças e dos cilindros mestres. Contudo, a equação da área do cilindro mestre é não-linear. Pode-se então, fazer aproximações simplificadoras para se obter um resultado preliminar.

Primeiramente, despreza-se os efeitos de compressibilidade e resolve-se para a área, a partir das equações de deflexão.

Deve-se permitir a compressibilidade definindo uma área mior e, consequentemente, o deslocamento real do cilindro mestre deve ser menor do que o deslocamento máximo permitido. Assim, a área deverá ser maior do que a calculada da forma a seguir.

Pinças típicas possuem uma deflexão da pastilha em torno de 0,015 polegadas por pastilha, resultando num deslocamento total de 0,030 polegadas. O deslocamento máximo típico do cilindro mestre é de 0,5 polegadas mas será utilizado em torno da metade do deslocamento máximo para acomodar a possibilidade da presença de ar nos freios e o aumento do deslocamento devido à presença do ar.

Serão utilizados os seguintes valores para o cálculo aproximado da área.

$$\delta x_{cf} := 0,030 \text{ in} = 0,762 \text{ mm}$$

$$\delta x_{cr} := 0,030 \text{ in} = 0,762 \text{ mm}$$

$$\delta x_{mf} := 0,25 \text{ in} = 6,35 \text{ mm}$$

$$\delta x_{mr} := 0,25 \text{ in} = 6,35 \text{ mm}$$

Para o freio dianteiro, tem-se:

$$A_{mf} := \frac{n_f \cdot A_{cf} \cdot \delta x_{cf}}{\delta x_{mf}} = 0,577 \text{ in}^2$$

$$A_{mf} = 372,43 \text{ mm}^2$$

Esta área resulta em um diâmetro mínimo do cilindro mestre dianteiro de

$$D_{mf} := \sqrt{\frac{4 \cdot A_{mf}}{\pi}} = 0,857 \text{ in} \quad D_{mf} = 21,776 \text{ mm}$$

Para o freio traseiro, tem-se:

$$A_{mr} := \frac{n_r \cdot A_{cr} \cdot \delta x_{cr}}{\delta x_{mr}} = 0,289 \text{ in}^2 \quad A_{mr} = 186,215 \text{ mm}^2$$

resultando em um diâmetro mínimo do cilindro mestre traseiro de

$$D_{mr} := \sqrt{\frac{4 \cdot A_{mr}}{\pi}} = 0,606 \text{ in} \quad D_{mr} = 15,398 \text{ mm}$$

A análise anterior fornece valores aproximados para os cilindros mestres. Agora, será incluído os efeitos da compressibilidade. Valores típicos para os comprimentos efetivos das pinças e dos cilindros mestres são:

$$L_{cf} := 1 \text{ in} = 25,4 \text{ mm}$$

$$L_{cr} := 1 \text{ in} = 25,4 \text{ mm}$$

$$L_{mf} := 1 \text{ in} = 25,4 \text{ mm}$$

$$L_{mr} := 1 \text{ in} = 25,4 \text{ mm}$$

Com um módulo de 200000 psi, o volume deslocado pelos cilindros mestres, necessário para compensar a compressibilidade é:

$$\beta := 200000 \text{ psi} = 1378,951 \text{ MPa}$$

$$\delta V_{\beta f} := \frac{A_{mf} \cdot L_{mf} + n_f \cdot A_{cf} \cdot L_{cf}}{\beta} \cdot \delta P_f = 0,0139 \text{ in}^3 \quad \delta V_{\beta f} = 228,232 \text{ mm}^3$$

$$\delta V_{\beta r} := \frac{A_{mr} \cdot L_{mr} + n_r \cdot A_{cr} \cdot L_{cr}}{\beta} \cdot \delta P_r = 0,0067 \text{ in}^3 \quad \delta V_{\beta r} = 110,3634 \text{ mm}^3$$

Este volume incremental necessário para a compressibilidade deve ser comparado ao volume deslocado requerido nas pinças para encontrar o valor real do curso do cilindro mestre:

$$\delta V_{mf} = \delta V_{cf} + \delta V_{\beta f} \quad \delta V_{mf} := n_f \cdot A_{cf} \cdot \delta x_{cf} + \delta V_{\beta f} = 0,1582 \text{ in}^3 \quad \delta V_{mf} = 2593,162 \text{ mm}^3$$

$$\delta V_{mr} = \delta V_{cr} + \delta V_{\beta r} \quad \delta V_{mr} := n_r \cdot A_{cr} \cdot \delta x_{cr} + \delta V_{\beta r} = 0,0789 \text{ in}^3 \quad \delta V_{mr} = 1292,8287 \text{ mm}^3$$

Portanto, a compressibilidade representa um aumento no deslocamento em em volume de 10 % e 9 % para os cilindros dianteiro e traseiro, respectivamente.

Agora, retornando e recalculando as áreas necessárias dos cilindros mestres e levando em conta a compressibilidade, pode-se obter valores atualizados para as áreas dos cilindros mestres:

$$A_{mf} := \frac{\delta V_{mf}}{\delta X_{mf}} = 0,633 \text{ in}^2$$

$$A_{mf} = 408,372 \text{ mm}^2$$

$$A_{mr} := \frac{\delta V_{mr}}{\delta X_{mr}} = 0,316 \text{ in}^2$$

$$A_{mr} = 203,5951 \text{ mm}^2$$

Tais áreas resultam nos diâmetros dos cilindros mestres de

$$D_{mf} := \sqrt{\frac{4 \cdot A_{mf}}{\pi}} = 0,898 \text{ in}$$

$$D_{mr} := \sqrt{\frac{4 \cdot A_{mr}}{\pi}} = 0,634 \text{ in}$$

Desde que se deseja que a bias bar fique em torno de 50 % para o caso nominal, as forças sobre os cilindros mestres serão aproximadamente iguais. Assim, a relação das áreas dos cilindros mestres devem ser proporcionais às relações das pressões:

$$\frac{A_{mf}}{A_{ms}} = \frac{X_{bf}}{1 - X_{bf}} \cdot \frac{\delta P_r}{\delta P_f}$$

Já que as pressões dianteira e traseira são aproximadamente iguais e a bias bar está em 0,5, os cilindros mestres podem ser do mesmo tamanho. Um levantamento sobre cilindros mestres disponíveis apresenta diâmetros de 0,625; 0,700; 0,750 e 0,875 polegadas. Considerando o compromisso entre área e deslocamento, decide-se pelas seguintes escolhas:

$$D_{mf} := 0,75 \text{ in} = 0,019 \text{ m}$$

$$A_{mf} := \frac{\pi \cdot D_{mf}^2}{4} = 0,442 \text{ in}^2$$

$$\delta X_{mf} := 0,358 \text{ in} = 9,093 \text{ mm}$$

$$D_{mr} := 0,75 \text{ in} = 0,019 \text{ m}$$

$$A_{mr} := \frac{\pi \cdot D_{mr}^2}{4} = 0,442 \text{ in}^2$$

$$\delta X_{mr} := 0,179 \text{ in} = 4,5466 \text{ mm}$$

Note que o cilindro mestre dianteiro desloca um pouco mais da metade do deslocamento total e o cilindro mestre traseiro desloca-se menos do que a metade do deslocamento total.

Com as áreas selecionadas pode-se considerar as forças necessárias sobre as hastes dos cilindros mestres:

$$F_{mf} := A_{mf} \cdot \delta P_f = 228 \text{ lbf}$$

$$F_{mf} = 1015,99 \text{ N}$$

$$F_{mr} := A_{mr} \cdot \delta P_r = 221 \text{ lbf}$$

$$F_{mr} = 982,582 \text{ N}$$

A força sobre a bias bar pode ser calculada por:

$$F_{bias} := F_{mf} + F_{mr} = 449 \text{ lbf}$$

$$F_{bias} = 1998,572 \text{ N}$$

A força no pedal vale

$$F_{foot} = 100 \text{ lbf}$$

$$F_{foot} = 444,822 \text{ N}$$

logo, a razão do pedal vale:

$$G_m := \frac{F_{bias}}{F_{foot}} = 4,49$$

Com os valores selecionados, o ajuste ideal real do brake bias é de

$$x_{bf} := \frac{1}{1 + \frac{n_f \cdot C_{cf} \cdot \left(\frac{D_{df}}{2} - d_{of}\right) \cdot D_{tf} \cdot A_{mr} \cdot \left(X_{wr} - \frac{h}{B} \cdot \mu\right)}{n_r \cdot C_{cr} \cdot \left(\frac{D_{dr}}{2} - d_{or}\right) \cdot D_{tf} \cdot A_{mf} \cdot \left(X_{wf} + \frac{h}{B} \cdot \mu\right)}} = 50,8 \%$$

O desempenho de pressão ilustrando pressões ótimas, pressões com vários da bias bar e várias forças no pedal, é mostrado na Figura 10.14.

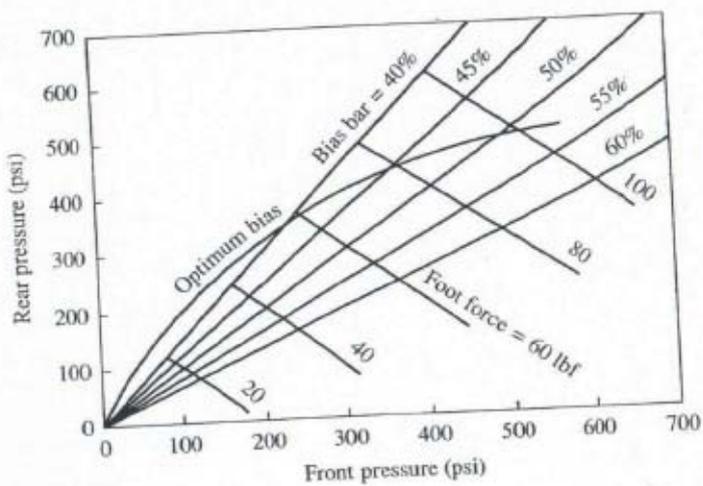


Figure 10.14 Pressure performance of brake system.